

Notion de rang en algèbre linéaire

Table des matières

I	Rang d'une famille de vecteurs	4
II	Rang d'une application linéaire	4
III	Rang d'une matrice	6

\mathbb{K} est un sous-corps de \mathbb{C} et E et F désignent des \mathbb{K} -espaces vectoriels.

Pour tout $n \in \mathbb{N}^*$, on identifiera les vecteurs de \mathbb{K}^n aux vecteurs colonnes de $\mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{K})$.

I Rang d'une famille de vecteurs

Définition 1 (Rang d'une famille de vecteurs)

Etant donné une famille finie (x_1, \dots, x_p) de vecteurs de E , on appelle **rang de (x_1, \dots, x_p)** la dimension du sous-espace vectoriel $\text{Vect}(x_1, \dots, x_p)$. C'est un entier compris entre 0 et p , on le notera $\text{rg}(x_1, \dots, x_p)$.

Remarque

- $\text{rg}(x_1, \dots, x_p) = p$ si et seulement si (x_1, \dots, x_p) est libre.
En effet, $\text{Vect}(x_1, \dots, x_p)$ est de dimension p ssi (x_1, \dots, x_p) est une base de $\text{Vect}(x_1, \dots, x_p)$.
- Si E est de dimension finie, alors on a également $\text{rg}(x_1, \dots, x_p) \leq \dim(E)$, puisque $\text{Vect}(x_1, \dots, x_p)$ est un SEV de E . On a donc $\text{rg}(x_1, \dots, x_p) \leq \min(p, \dim(E))$.

Propriété 2 (Rang et coordonnées)

Soit $\mathcal{B}_E = (e_1, \dots, e_n)$ une base de E .

La famille (x_1, \dots, x_p) de vecteurs de E est de même rang que la famille de vecteurs colonnes $([x_1]_{\mathcal{B}_E}, \dots, [x_p]_{\mathcal{B}_E})$ de \mathbb{K}^n .

Preuve

Puisque l'application $\begin{cases} E & \longrightarrow & \mathbb{K}^n \\ x & \longmapsto & [x]_{\mathcal{B}_E} \end{cases}$ est un isomorphisme, elle conserve les dimensions des sous-espaces vectoriels, donc en particulier le rang des familles.

II Rang d'une application linéaire

Définition 3 (Rang d'une application linéaire)

Si $u \in \mathcal{L}(E, F)$, on dit que u est de **rang fini** lorsque $\text{Im}(u)$ est de dimension finie.

Dans ce cas, on appelle **rang de u** la dimension de $\text{Im}(u)$.

Propriété 4

Soit $u \in \mathcal{L}(E, F)$ et soit $\mathcal{B}_E = (e_1, \dots, e_p)$ une base de E .

Alors $\text{Im}(u) = \text{Vect}(u(e_1), \dots, u(e_p))$, donc en particulier $\text{rg}(u) = \text{rg}(u(e_1), \dots, u(e_p))$.

Preuve

Les vecteurs $x \in E$ sont exactement les CL de la famille (e_1, \dots, e_p) , donc par linéarité de u , les vecteurs de $\text{Im}(u)$ sont les CL de la famille $(u(e_1), \dots, u(e_p))$ (puisque ce sont les $u(x)$ avec $x \in E$).

Remarque

Cela fonctionne aussi si (e_1, \dots, e_p) est seulement une famille génératrice de E , mais on utilisera des bases en pratique.

Théorème 5 (Théorème d'isomorphisme)

Soit $u \in \mathcal{L}(E, F)$. Soit G un supplémentaire de $\text{Ker}(u)$ dans E (i.e. $E = \text{Ker}(u) \oplus G$).

Alors, la restriction $u_G : \begin{cases} G & \longrightarrow & \text{Im}(u) \\ x & \longmapsto & u(x) \end{cases}$ est un isomorphisme.

Preuve

Tout d'abord, l'application u_G est bien définie et linéaire, car G est un sous-espace vectoriel de E , et $u_G(G) = u(G) \subset \text{Im}(u)$.

Ensuite, u_G est surjective car $u(\text{Ker}(u)) = \{0_F\}$, donc $u_G(G) = u(G) = u(G + \text{Ker}(u)) = u(E) = \text{Im}(u)$. Enfin, u_G est injective car $\text{Ker}(u_G) = \{x \in G, u(x) = 0_F\} = G \cap \text{Ker}(u) = \{0_E\}$.

Théorème 6 (Théorème du rang)

Soit $u \in \mathcal{L}(E, F)$. Si E est de dimension finie, alors u est de rang fini et on a

$$\dim(E) = \dim(\text{Ker}(u)) + \dim(\text{Im}(u)) = \dim(\text{Ker}(u)) + \text{rg}(u).$$

Preuve

Puisque E est de dimension finie, le sous-espace vectoriel $\text{Ker}(u)$ possède un supplémentaire G dans E (c'est immédiat d'après le théorème de la base incomplète). On peut donc appliquer le théorème précédent : étant isomorphe à G (qui est de dimension finie en tant que SEV de E), l'espace vectoriel $\text{Im}(u)$ est de dimension finie, et

$$\dim(\text{Im}(u)) = \dim(G) = \dim(E) - \dim(\text{Ker}(u)).$$

ATTENTION !

Ce théorème **ne dit pas** que $\text{Im}(u)$ et $\text{Ker}(u)$ sont supplémentaires ! Cela n'aurait *a priori* aucun sens puisque $\text{Ker}(u)$ est un SEV de E alors que $\text{Im}(u)$ est un SEV de F .

Corollaire 7 (Inégalité sur le rang)

Soit $u \in \mathcal{L}(E, F)$ avec E de dimension $p \geq 1$ et F de dimension $n \geq 1$. Alors $\text{rg}(u) \in [0, \min(n, p)]$.

Preuve

D'après le théorème du rang, $0 \leq \text{rg}(u) \leq \dim(E) = p$.

En outre, $\text{Im}(u)$ est un SEV de F donc $\text{rg}(u) \leq \dim(F) = n$.

Corollaire 8 (Cas particuliers)

Pour $u \in \mathcal{L}(E, F)$ avec E et F de dimension finie, on a

- (i) u est injective $\iff \text{rg}(u) = \dim(E)$;
- (ii) u est surjective $\iff \text{rg}(u) = \dim(F)$;
- (iii) u est un isomorphisme $\iff \text{rg}(u) = \dim(E) = \dim(F)$.

Preuve

(i) Résulte du théorème du rang :

$$u \text{ injective} \iff \text{Ker}(u) = \{0_E\} \iff \dim(\text{Ker}(u)) = 0 \iff \dim(E) - \text{rg}(u) = 0.$$

(ii) Puisque $\text{Im}(u)$ est un SEV de F , on a $\text{Im}(u) = F \iff \dim(\text{Im}(u)) = \dim(F)$, donc

$$u \text{ surjective} \iff \text{Im}(u) = F \iff \text{rg}(u) = \dim(F).$$

(iii) Compilation des deux points précédents.

Théorème 9 (Représentation matricielle $J_{n,p,r}$)

Soit $u \in \mathcal{L}(E, F)$ avec E de dimension $p \geq 1$ et F de dimension $n \geq 1$.

Alors, il existe une base \mathcal{B}_E de E et une base \mathcal{B}_F de F telles que

$$\text{Mat}_{\mathcal{B}_E, \mathcal{B}_F}(u) = J_{n,p,r} = \begin{pmatrix} I_r & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} \in \mathcal{M}_{n,p}(\mathbb{K}),$$

où I_r est la matrice identité de taille $r = \text{rg}(u)$.

Preuve

Notons $r = \text{rg}(u)$. Notons G un supplémentaire de $\text{Ker}(u)$ dans E . D'après ce qui précède, G est isomorphe à $\text{Im}(u)$, donc $\dim(G) = r$. En notant (e_1, \dots, e_r) une base de G et (e_{r+1}, \dots, e_p) une base de $\text{Ker}(u)$, on obtient par concaténation une base $\mathcal{B}_E = (e_1, \dots, e_p)$ de E .

La famille image $(u(e_j))_{1 \leq j \leq p}$ vérifie $u(e_{r+1}) = \dots = u(e_p) = 0_F$, et la sous-famille $(u(e_1), \dots, u(e_r))$

est libre dans F (car c'est l'image de la base (e_1, \dots, e_r) de G par l'isomorphisme $u_G : G \rightarrow Im(u)$). Par le théorème de la base incomplète, on peut donc compléter $(u(e_1), \dots, u(e_r))$ en une base $\mathcal{B}_F = (u(e_1), \dots, u(e_r), \varepsilon_{r+1}, \dots, \varepsilon_n)$ de F .

Si on représente alors u dans les bases $(\mathcal{B}_E, \mathcal{B}_F)$, on obtient la matrice $J_{n,p,r}$ voulue.

III Rang d'une matrice

Dans cette section, E et F sont de dimension finie. On note $p = \dim(E) \geq 1$ et $n = \dim(F) \geq 1$.

Définition 10 (Image d'une matrice)

Si $A \in \mathcal{M}_{n,p}(\mathbb{K})$, on appelle **image de A** l'ensemble

$$Im(A) = \{AX, X \in \mathbb{K}^p\} = \{Y \in \mathbb{K}^n, \exists X \in \mathbb{K}^p, Y = AX\}.$$

C'est aussi l'image de l'application linéaire canoniquement associée à A , c'est-à-dire l'application

$$\text{linéaire } u_A : \begin{cases} \mathbb{K}^p & \longrightarrow \mathbb{K}^n \\ X & \longmapsto AX \end{cases} : \text{ on a } Im(A) = Im(u_A).$$

Théorème 11 (L'image est engendrée par les colonnes)

Si $A \in \mathcal{M}_{n,p}(\mathbb{K})$, alors

$$Im(A) = Vect(C_1, \dots, C_p),$$

où (C_1, \dots, C_p) sont les p vecteurs colonnes de A .

Preuve

Notons (E_1, \dots, E_p) la base canonique de \mathbb{K}^p et $u_A : \mathbb{K}^p \rightarrow \mathbb{K}^n$ l'application linéaire canoniquement associée à A . Par linéarité de u_A :

$$Im(u_A) = \{u_A(X), X \in \mathbb{K}^p\} = \left\{ \sum_{i=1}^p \alpha_i u_A(E_i), (\alpha_1, \dots, \alpha_p) \in \mathbb{K}^p \right\} = Vect(u_A(E_1), \dots, u_A(E_p)),$$

c'est-à-dire $Im(A) = Vect(AE_1, \dots, AE_p) = Vect(C_1, \dots, C_p)$.

Remarque

Ainsi, les colonnes d'une matrice forment une famille génératrice de son image, mais elles ne sont pas toujours libres.

Définition 12 (Rang d'une matrice)

Si $A \in \mathcal{M}_{n,p}(\mathbb{K})$, on appelle **rang de A** la dimension de $Im(A)$. On la note $rg(A) \in \mathbb{N}$.

Théorème 13 (Interprétation du rang avec les colonnes)

Pour $A \in \mathcal{M}_{n,p}(\mathbb{K})$, on a $rg(A) \in [0, \min(n, p)]$, et $rg(A)$ est le nombre maximal de colonnes libres de A .

Remarque

Le cas $rg(A) = 0$ correspond au cas où A est nulle (dans ce cas, toute sous-famille des colonnes de A ne contient que des vecteurs nuls, donc est liée).

Preuve

$Im(A)$ est un SEV de \mathbb{K}^n (en tant qu'image d'une application linéaire $\mathbb{K}^p \rightarrow \mathbb{K}^n$), donc $rg(A) = \dim(Im(A)) \in [0, n]$.

D'après ce qui précède, la famille (C_1, \dots, C_p) est une famille génératrice de $Im(A)$, de laquelle on peut extraire une base de $Im(A)$, qui sera de cardinal $r \in [0, p]$, et par définition de la dimension d'un espace vectoriel, $r = \dim(Im(A)) = rg(A)$. On a donc bien $r \leq n$ et $r \leq p$, c'est-à-dire $r \leq \min(n, p)$. Enfin, les bases de $Im(A)$ sont les familles libres maximales de $Im(A)$, donc l'entier r est bien le nombre maximal de colonnes libres de A .

Théorème 14 (Lien avec le rang d'une application linéaire)

Soit $u \in \mathcal{L}(E, F)$. Pour toute base \mathcal{B}_E de E et pour toute base \mathcal{B}_F de F , on a

$$rg(\text{Mat}_{\mathcal{B}_E, \mathcal{B}_F}(u)) = rg(u).$$

Preuve

Fixons $\mathcal{B}_E = (e_1, \dots, e_p)$ et \mathcal{B}_F et notons $A = \text{Mat}_{\mathcal{B}_E, \mathcal{B}_F}(u)$. Par définition :

$$rg(A) = rg(C_1, \dots, C_p) = \dim(\text{Vect}([u(e_1)]_{\mathcal{B}_F}, \dots, [u(e_p)]_{\mathcal{B}_F})).$$

Puisque l'application $\begin{cases} F & \longrightarrow & \mathbb{K}^n \\ x & \longmapsto & [x]_{\mathcal{B}_F} \end{cases}$ est un isomorphisme, elle conserve les dimensions des sous-espaces vectoriels, donc en particulier le rang, d'où :

$$rg(A) = \dim(\text{Vect}(u(e_1), \dots, u(e_p))) = \dim(\text{Im}(u)) = rg(u).$$

Théorème 15 (Rang et matrices équivalentes)

Deux matrices A, B de $\mathcal{M}_{n,p}(\mathbb{K})$ sont équivalentes si et seulement si $rg(A) = rg(B)$.

Remarque

En particulier, si $A \in \mathcal{M}_{n,p}(\mathbb{K})$ et $r \in [0, \min(n, p)]$, alors :

$$A \sim J_{n,p,r} \iff rg(A) = r.$$

Preuve

Si $A \sim B$, alors A et B représentent une même application linéaire $u \in \mathcal{L}(E, F)$ dans deux couples de bases, donc A et B sont de même rang (celui de u) d'après le théorème précédent.

Réciproquement, si A et B sont de rang r , alors en introduisant une application linéaire $u \in \mathcal{L}(E, F)$ représentée par A dans un couple de bases (ce qui est toujours possible), on a $rg(u) = rg(A) = r$, donc il existe un autre couple de bases dans lequel u se représente par la matrice $J_{n,p,r}$. On a donc montré que $A \sim J_{n,p,r}$. De même, $B \sim J_{n,p,r}$ et on conclut par transitivité que $A \sim B$.

Remarque

En particulier, deux matrices semblables ont même rang (puisque elles sont équivalentes), mais la réciproque est fautive !

Théorème 16 (Invariance du rang par transposition)

Pour toute matrice $A \in \mathcal{M}_{n,p}(\mathbb{K})$, on a $rg(A^T) = rg(A)$.

ATTENTION !

En général, A et A^T ne sont pas équivalentes ! (puisque elles ne sont pas de même format).

Preuve

Notons $r = rg(A) \in [0, \min(n, p)]$. Par ce qui précède, on a $A \sim J_{n,p,r}$, donc il existe $(P, Q) \in GL_p(\mathbb{K}) \times GL_n(\mathbb{K})$ telles que $Q^{-1}AP = J_{n,p,r}$. En transposant, on obtient

$$P^T A^T (Q^{-1})^T = J_{n,p,r}^T,$$

c'est-à-dire

$$((P^T)^{-1})^{-1} A^T (Q^{-1})^T = J_{p,n,r}.$$

Ainsi, on a $A^T \sim J_{p,n,r}$, donc $rg(A^T) = r = rg(A)$.

Corollaire 17 (Interprétation du rang avec les lignes)

Le rang d'une matrice A est également le nombre maximal de lignes libres de A (si on considère les lignes comme des vecteurs de \mathbb{K}^n).

Preuve

Les colonnes de A^T sont les lignes de A , et $rg(A) = rg(A^T)$.

Notation

Pour toute matrice $A = (a_{i,j})_{(i,j) \in [1,n] \times [1,p]} \in \mathcal{M}_{n,p}(\mathbb{K})$ et pour toutes parties non vides $I \subset [1, n]$ et $J \subset [1, p]$, on notera $A_{I,J}$ la matrice extraite de A suivante : $A_{I,J} = (a_{i,j})_{(i,j) \in I \times J}$.

Elle est obtenue en supprimant les lignes de A d'indice $i \notin I$ et les colonnes d'indice $j \notin J$.

Propriété 18 (Rang d'une matrice extraite)

Avec les notations précédentes, on a $rg(A_{I,J}) \leq rg(A)$.

Preuve

Puisque $rg(A)$ est le nombre maximal de colonnes libres de A , on obtient en supprimant les colonnes de A d'indice $j \notin J$ que $rg(A_{[1,n],J}) \leq rg(A)$.

Mais le rang d'une matrice est aussi le nombre maximal de lignes libres, donc en supprimant les lignes de $A_{[1,n],J}$ d'indice $i \notin I$, on obtient finalement $rg(A_{I,J}) \leq rg(A_{[1,n],J}) \leq rg(A)$.

Théorème 19 (Caractérisation du rang par les matrices carrées extraites)

Soit $A \in \mathcal{M}_{n,p}(\mathbb{K})$ et $r \in [0, \min(n, p)]$. On a :

$$rg(A) \geq r \iff \text{il existe une matrice extraite de } A \text{ de taille } r \times r \text{ inversible.}$$

En conséquence, $rg(A)$ est la taille maximale des matrices extraites de A carrées et inversibles.

Preuve

S'il existe une matrice $A_{I,J}$ de taille $r \times r$ inversible, alors $rg(A_{I,J}) = r$ (puisque $A_{I,J}$ représente notamment un isomorphisme $\mathbb{K}^r \rightarrow \mathbb{K}^r$) donc par ce qui précède, $rg(A) \geq rg(A_{I,J}) = r$.

Réciproquement, si $rg(A) \geq r$, alors il existe au moins r colonnes libres de A , notons-les C_{j_1}, \dots, C_{j_r} avec $1 \leq j_1 < \dots < j_r \leq p$. La famille $(C_{j_1}, \dots, C_{j_r})$ est libre dans \mathbb{K}^n , donc la matrice extraite $A_{[1,n] \times \{j_1, \dots, j_r\}}$ est de rang r .

Vu que r est aussi le nombre maximal de lignes libres de $A_{[1,n] \times \{j_1, \dots, j_r\}}$, on peut donc extraire r lignes libres L_{i_1}, \dots, L_{i_r} avec $1 \leq i_1 < \dots < i_r \leq n$, et ainsi, la matrice extraite $A_{\{i_1, \dots, i_r\}, \{j_1, \dots, j_r\}}$ est carrée et inversible.